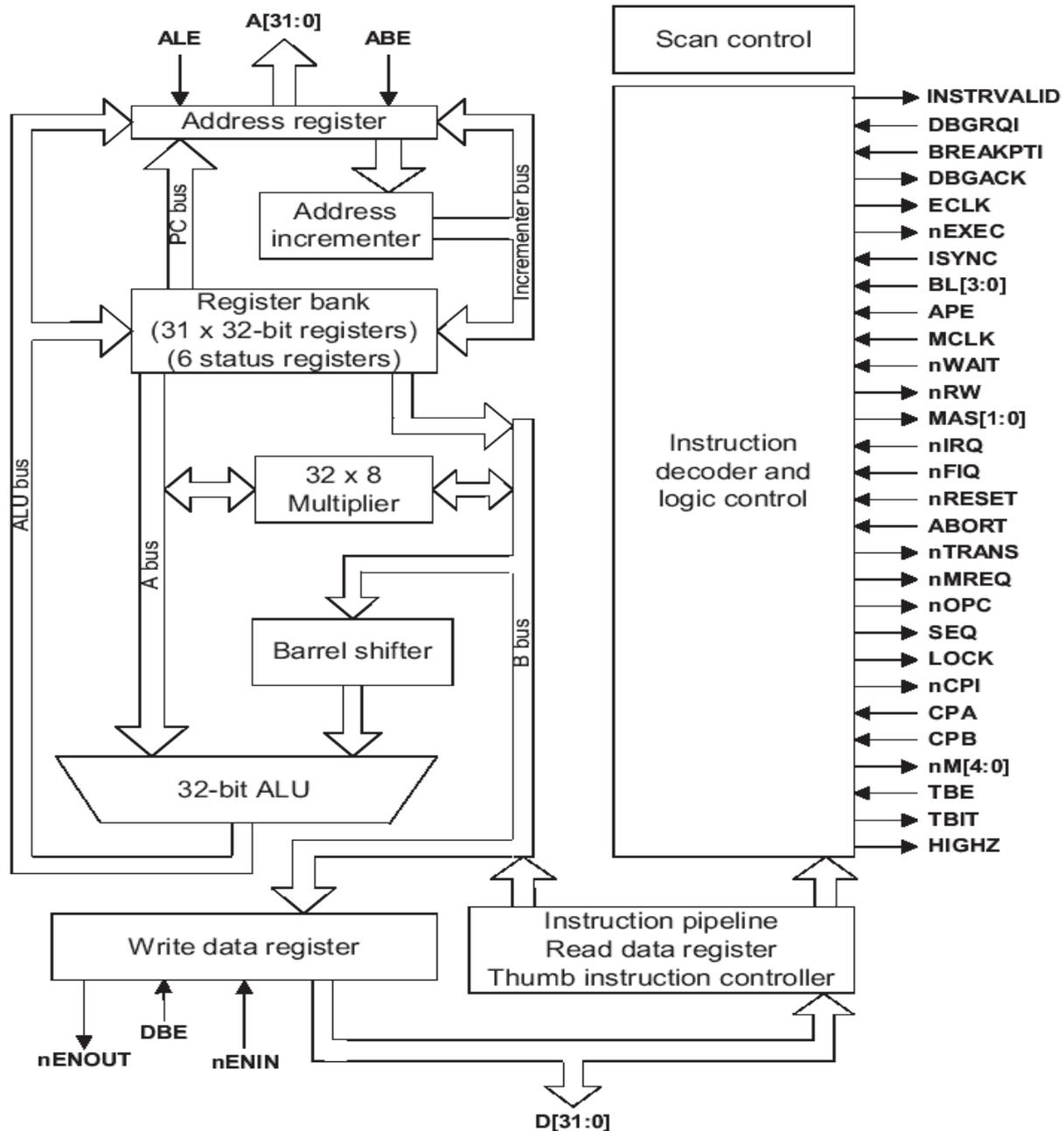


# Architecture des $\mu$ processeurs

Introduction à la  
programmation  
assembleur ARM

# Chemins de données de l'ARM





# Assembleur ARM

## Registres d'usage général : r0 à r12

- On peut les utiliser librement pour faire
  - Des calculs entiers, des compteurs de boucles ...
  - Des pointeurs vers des adresses mémoire
- L'assembleur n'est pas typé : c'est au programmeur d'interpréter et d'utiliser de manière cohérente les contenus 32 bits des registres.
- La notation hexadécimale est privilégiée

# Assembleur ARM

## Registres particuliers

- **r13** alias **sp** : stack pointer  
pointeur sur pile de données
- **r14** alias **lr** : link register  
contient l'adresse de retour à l'appelant
- **r15** alias **pc** : program counter  
c'est le compteur ordinal...
- Ils peuvent être manipulés par les instructions  
au même titre que les registres r0 à r12

# Assembleur ARM

## Registre CPSR *Current Program Status Register*

- Il contient les **indicateurs de code condition** qui dépendent du résultat d'une opération
  - **N** (Negative) : bit indiquant un résultat négatif
  - **Z** (Zero) : bit indiquant un résultat nul
  - **C** (Carry) : bit indiquant une retenue sortante
  - **V** (oVerflow) : bit indiquant un débordement signé
- Le registre CPSR ne peut pas être manipulé par les instructions usuelles

# Assembleur ARM

- Exemple d'instruction : addition

```
ADD    r0 , r1 , r2  @  r0<-r1+r2
```

- Le premier élément indique l'**opération**
- Les registres r1 et r2 sont deux **opérandes**
- Le registre r0 est la **destination**
- Le @ indique un commentaire (optionnel)

# Assembleur ARM

- Exemple d'instruction : incrémentation de 4

```
ADD    r0 , r0 , #4    @  r0<-r0+4
```

- En général le ou les registres opérandes ne sont pas modifiés par une instruction
- ( Sauf si le registre est aussi en destination )

# Assembleur ARM

- La documentation précise le format général :

**ADD     rd , rn , <Oprnd2>**

- Le premier opérande et la destination de l'addition sont nécessairement des registres
- La table *Operand 2* précise que le 2ème opérande est un registre, un registre décalé, ou une "valeur immédiate" préfixée par #
- Ces contraintes sont liées à l'architecture

# Assembleur ARM

- L'instruction de "mouvement" de donnée

```
MOV    rd,<Oprnd2>    @ rd ← Oprnd2
```

- Le registre destination prend la valeur du deuxième opérande
  - Lorsqu'il n'y a qu'un opérande on considère que c'est le "deuxième opérande"
  - Le "premier opérande" est implicitement absent

# Assembleur ARM

## Exemples de mouvements de données

```
MOV    r3, #15      @ r3 <- 0x0000000F
MOV    r4, #0x2E    @ r4 <- 0x0000002E
MOV    r0, r3       @ r0 <- r3 = 0x0000000F
MOV    r1, r4       @ r1 <- r4 = 0x0000002E
```

- Contraintes sur les valeurs immédiates
  - De 0 à 256 : toutes valeurs possibles
  - De 256 à 1024 : multiples de 4
  - De 1024 à 4096 : multiples de 16
  - ...

# Assembleur ARM

- L'opérande valeur immédiate `#<immed_8r>`

*Une constante 32 bits obtenue en faisant une rotation à droite une valeur 8 bits d'un nombre pair de bits.*

- En pratique la rotation est utilisée comme un décalage à gauche d'un nombre pair de bits,
- Donc valeurs de type  $[0 \dots 255] * 2^{2n}$  ( $0 \leq n < 12$ )

# Assembleur ARM

Pourquoi ces contraintes sur les constantes ?

- Le format des instructions ARM est fixe :  
**Une instruction fait 4 octets (32 bits)**
- On ne peut donc faire rentrer à la fois le descriptif de l'opération et une constante de 32 bits dans un format fixe de 32 bits.

# Format des instructions ARM

	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
Data processing immediate shift	cond [1]	0	0	0	opcode				S	Rn				Rd				shift amount				shift	0	Rm									
Miscellaneous instructions: See Figure A3-4	cond [1]	0	0	0	1	0	x	x	0	x																0	x						
Data processing register shift [2]	cond [1]	0	0	0	opcode				S	Rn				Rd				Rs				0	shift	1	Rm								
Miscellaneous instructions: See Figure A3-4	cond [1]	0	0	0	1	0	x	x	0	x																0	x		x	x			
Multiplies: See Figure A3-3 Extra load/stores: See Figure A3-5	cond [1]	0	0	0	x				x																1	x		x	x				
Data processing immediate [2]	cond [1]	0	0	1	opcode				S	Rn				Rd				rotate				immediate											
Undefined instruction	cond [1]	0	0	1	1	0	x	0	0	x																							
Move immediate to status register	cond [1]	0	0	1	1	0	R	1	0	Mask				SBO				rotate				immediate											
Load/store immediate offset	cond [1]	0	1	0	P	U	B	W	L	Rn				Rd				immediate															
Load/store register offset	cond [1]	0	1	1	P	U	B	W	L	Rn				Rd				shift amount				shift	0	Rm									
Media instructions [4]: See Figure A3-2	cond [1]	0	1	1	x																1	x											
Architecturally undefined	cond [1]	0	1	1	1	1	1	1	1	x												1	1	1	1	x							
Load/store multiple	cond [1]	1	0	0	P	U	S	W	L	Rn				register list																			
Branch and branch with link	cond [1]	1	0	1	L	24-bit offset																											
Coprocessor load/store and double register transfers	cond [3]	1	1	0	P	U	N	W	L	Rn				CRd				cp_num				8-bit offset											
Coprocessor data processing	cond [3]	1	1	1	0	opcode1				CRn				CRd				cp_num				opcode2	0	CRm									
Coprocessor register transfers	cond [3]	1	1	1	0	opcode1				L	CRn				Rd				cp_num				opcode2	1	CRm								
Software interrupt	cond [1]	1	1	1	1	swi number																											
Unconditional instructions: See Figure A3-6	1	1	1	1	x																												



Figure A3-1 ARM instruction set summary

# Codage d'instruction

**Exemple de codage d'une instruction :**

**MOV r5, #7 @ Instruction Assembleur**



**0b1110001110100000010100000000111**

**=0xE3A05007 ( code langage machine)**

# Format instruction Data-processing

## A3.4.1 Instruction encoding

<opcode1>{<cond>}{S} <Rd>, <shifter\_operand>

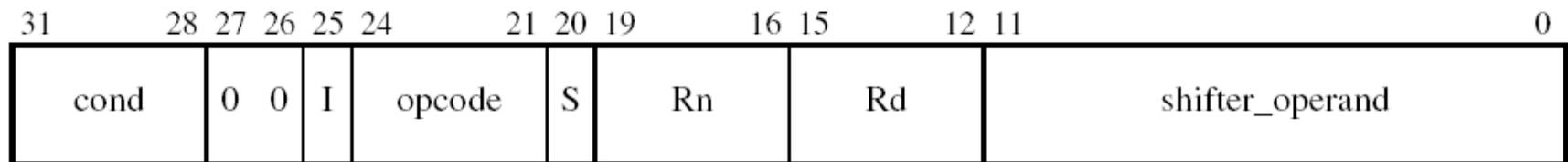
<opcode1> := MOV | MVN

<opcode2>{<cond>} <Rn>, <shifter\_operand>

<opcode2> := CMP | CMN | TST | TEQ

<opcode3>{<cond>}{S} <Rd>, <Rn>, <shifter\_operand>

<opcode3> := ADD | SUB | RSB | ADC | SBC | RSC | AND | BIC | EOR | ORR



**I bit** Distinguishes between the immediate and register forms of <shifter\_operand>.

**S bit** Signifies that the instruction updates the condition codes.

**Rn** Specifies the first source operand register.

**Rd** Specifies the destination register.

**shifter\_operand** Specifies the second source operand. See *Addressing Mode 1 - Data-processing operands* on page A5-2 for details of the shifter operands.

# Conditions d'exécution

Opcode [31:28]	Mnemonic extension	Meaning	Condition flag state
0000	EQ	Equal	Z set
0001	NE	Not equal	Z clear
0010	CS/HS	Carry set/unsigned higher or same	C set
0011	CC/LO	Carry clear/unsigned lower	C clear
0100	MI	Minus/negative	N set
0101	PL	Plus/positive or zero	N clear
0110	VS	Overflow	V set
0111	VC	No overflow	V clear
1000	HI	Unsigned higher	C set and Z clear
1001	LS	Unsigned lower or same	C clear or Z set
1010	GE	Signed greater than or equal	N set and V set, or N clear and V clear (N == V)
1011	LT	Signed less than	N set and V clear, or N clear and V set (N != V)
1100	GT	Signed greater than	Z clear, and either N set and V set, or N clear and V clear (Z == 0, N == V)
1101	LE	Signed less than or equal	Z set, or N set and V clear, or N clear and V set (Z == 1 or N != V)
1110	AL	Always (unconditional)	-

# Codage d'instruction: condition

**MOV r5, #7**

- Exécution inconditionnelles : Always  
->1110
- Puis spécification de famille d'opération  
( Data-processing : MOV, ADD, CMP ...)  
->111000
- Puis indicateur d'opérande immédiat (I)  
->1110001

# Codes d'opérations : Opcode

Table A3-2 Data-processing instructions

Opcode	Mnemonic	Operation	Action
0000	AND	Logical AND	$Rd := Rn \text{ AND shifter\_operand}$
0001	EOR	Logical Exclusive OR	$Rd := Rn \text{ EOR shifter\_operand}$
0010	SUB	Subtract	$Rd := Rn - \text{shifter\_operand}$
0011	RSB	Reverse Subtract	$Rd := \text{shifter\_operand} - Rn$
0100	ADD	Add	$Rd := Rn + \text{shifter\_operand}$
0101	ADC	Add with Carry	$Rd := Rn + \text{shifter\_operand} + \text{Carry Flag}$
0110	SBC	Subtract with Carry	$Rd := Rn - \text{shifter\_operand} - \text{NOT}(\text{Carry Flag})$
0111	RSC	Reverse Subtract with Carry	$Rd := \text{shifter\_operand} - Rn - \text{NOT}(\text{Carry Flag})$
1000	TST	Test	Update flags after $Rn \text{ AND shifter\_operand}$
1001	TEQ	Test Equivalence	Update flags after $Rn \text{ EOR shifter\_operand}$
1010	CMP	Compare	Update flags after $Rn - \text{shifter\_operand}$
1011	CMN	Compare Negated	Update flags after $Rn + \text{shifter\_operand}$
1100	ORR	Logical (inclusive) OR	$Rd := Rn \text{ OR shifter\_operand}$
1101	MOV	Move	$Rd := \text{shifter\_operand}$ (no first operand)
1110	BIC	Bit Clear	$Rd := Rn \text{ AND NOT}(\text{shifter\_operand})$
1111	MVN	Move Not	$Rd := \text{NOT shifter\_operand}$ (no first operand)

# Codage d'instruction: Opcode

**MOV r5, #7**

- C'est une opération Move  
->1110001**1101**
- Puis indicateur "pas de mise à jour des codes conditions" (pas de S en suffixe)  
->11100011101**0**

# Codage d'instruction: Registres

**MOV r5, #7**

- MOV : pas de 1er opérande (Rn à 0)  
->111000111010**0000**
- Registre destination R5 (Rd code pour 5)  
->1110001110100000**0101**

# Codage d'instruction: `immed_8r`

`MOV r5, #7`

- Format immédiat : constante 8 bits et rotation  
`constante = 0b00000111`
- Pas besoin de déplacer la constante 8 bits pour obtenir la valeur immédiate (rotation 0)  
-> `111000111010000001010000`
- Constante 8 bits  
-> `11100011101000000101000000000111`

# Codage d'instruction: résultat

```
MOV    r5, #7
```

```
0b11100011101000000101000000000111
```

```
=0xE3A05007
```

# Assembleur ARM

- Opérations d'addition et de soustraction

**ADD r0 , r1 , r2 @ r0 <- r1+r2**

**SUB r0 , r1 , r2 @ r0 <- r1-r2**

**RSB r0 , r1 , r2 @ r0 <- r2-r1**

- Opérations de multiplication

**MUL r0 , r1 , r2 @ r0 <- r1\*r2**

**MLA r0 , r1 , r2 , r3 @ r0 <- r1\*r2+r3**

- Pas d'instruction de division !

# Assembleur ARM

- Opérations logiques "bit à bit"

<code>AND r0 , r1 , r2</code>	@	<code>ET</code>	<code>r0=r1&amp;r2 ;</code>
<code>ORR r0 , r1 , r2</code>	@	<code>OU</code>	<code>r0=r1 r2 ;</code>
<code>EOR r0 , r1 , r2</code>	@	<code>OUEX.</code>	<code>r0=r1^r2 ;</code>
<code>BIC r0 , r1 , r2</code>	@	<code>ETNon</code>	<code>r0=r1&amp;(~r1) ;</code>
<code>MVN r0 , r2</code>	@	<code>NON</code>	<code>r0=~r2 ;</code>

- A droite : code C équivalent

# Assembleur ARM

- Exemples d'opérations logiques

```
@ LDR rd,=val : charger constante quelconque
```

```
LDR r1,=0b1111000011110000
```

```
LDR r2,=0b0000000011111111
```

```
AND r3,r1,r2
```

```
ORR r4,r1,r2
```

```
EOR r5,r1,r2
```

```
@ opérande1      r1=0b1111000011110000
```

```
@ opérande2      r2=0b0000000011111111
```

```
@ résultat ET    r3=0b0000000011110000
```

```
@ résultat OU    r4=0b1111000011111111
```

```
@ résultat OUEX. r5=0b1111000000001111
```

# Assembleur ARM

- Opérations de décalages et rotations

```
MOV r0 , r2 , LSL #3      @ r0=r2<<3 ;  
MOV r0 , r2 , LSR #5      @ r0=r2>>5 ; (1)  
MOV r0 , r2 , ASR #5      @ r0=r2>>5 ; (2)  
MOV r0 , r2 , ROR #6      @ rotation ...
```

- (1) décalage à droite non signé
- (2) décalage à droite signé

# Assembleur ARM

- Opérations de décalages et rotations peuvent se faire sur le 2ème opérande

@  $r0=r1+(r2<<3)$  ;

@ équivaut à  $r0=r1+(r2*8)$  ;

**ADD r0 , r1 , r2 , LSL #3**

@  $r0=r1-(r2>>2)$  ;

@ équivaut à  $r0=r1-(r2/4)$  ;

**SUB r0 , r1 , r2 , LSR #2**

# Assembleur ARM

- La possibilité d'effectuer rotations et décalage sur le deuxième opérande **avant** d'effectuer une opération arithmétique ou logique vient de la présence d'un "décaleur à barillet" sur le chemin du bus B en amont de l'UAL.
- La possibilité concerne donc aussi les constantes ( pour données immédiates ) transitant avec l'instruction par le registre d'instruction.

# Accès mémoire

L'ARM est une architecture **LOAD/STORE**

- Des instructions spécifiques sont nécessaires pour accéder à la mémoire, c.à.d échanger des données entre mémoire et registres

**load : mémoire → registre**

**store : registre → mémoire**

# Accès mémoire

- Deux instructions spécifiques pour la mémoire :
- r0 prend la valeur du mot mémoire pointé par r1  
**LDR**    **r0** , [**r1**]
- Le mot mémoire pointé par r1 prend la valeur r0  
**STR**    **r0** , [**r1**]

# Accès mémoire

Quelques variantes :

- Pour Lire/Ecrire des demi-mots

**LDRH**      **r0 , [r1]**

**STRH**      **r0 , [r1]**

- Pour Lire/Ecrire des octets

**LDRB**      **r0 , [r1]**

**STRB**      **r0 , [r1]**

- Pour Lire/Ecrire plusieurs mots

**LDM**        **r1 , {r0 , r1 , r5-r8}**

**STM**        **r1 , {r0 , r1 , r5-r8}**

# Accès mémoire

On peut aussi "déplacer" l'adresse

- r0 prend la valeur du mot en mémoire à l'adresse  $r1 - 16$  (16 octets avant)

```
LDR    r0, [r1, #-16] @ r1 non modifié
```

- Le mot en mémoire à l'adresse  $r1 + 560$  prend la valeur de r0

```
STR    r0, [r1, #560] @ r1 non modifié
```

# Accès mémoire

- Il existe de nombreuses options pour accéder à des adresses "déplacées" par rapport au registre servant de pointeur de référence, avec ou sans modification du pointeur lui même
- Nous détaillerons ces possibilités plus tard...  
(Adressing Mode 2 / Adressing Mode 3)
- Impossible d'accéder directement à une adresse absolue : il faut passer par un registre pointeur

# Directives d'assemblage...

- Un fichier source assembleur n'est pas composé que d'instructions en langage assembleur
- Les **directives d'assemblage** sont des commandes ou des indications données au programme d'assemblage pour inclure des fichiers, définir des constantes, réserver des espaces en mémoire (données)
- Les directives d'assemblage sont toutes préfixées par un point

# Directives d'assemblage...

- Inclure un fichier

```
.INCLUDE "fichier.s"
```

- Définir une constante symbolique  
( équivalent au #define du C)

```
.EQU      MACONSTANTE, 0x0200
```

# Directives d'assemblage...

- Réserver des emplacement pour des données (correspond aux variables statiques du C)

```
.BYTE 56, 'a', -12, 255
```

```
.HWORD 0xB200, 0
```

```
.WORD 0x06000000
```

```
.FILL 8, 2, 0x0102
```

```
.ASCIZ "une chaine"
```

```
.ALIGN
```

# Etiquettes

- Le programme d'assemblage décide des emplacements mémoire des données réservées et des instructions
- Il faut un système de référence symbolique pour désigner les emplacements mémoire
- Les étiquettes (*labels*) sont synonymes de l'adresse correspondant à leur emplacement
- Ce sont des identifiants **uniques** postfixés par un deux-point

# Étiquettes

- Exemple de définition d'une étiquette :

**MonEtiquette:**

**.WORD 0x89ABCDEF**

**.WORD 0xFFFFFFFF**

- Si le 1er mot réservé est placé en mémoire par l'assemblage à l'adresse **0x03001A00** alors MonEtiquette est synonyme de **0x03001A00**
- Le second mot est à l'adresse **0x03001A04** car le placement se fait à des adresse consécutives

# Etiquettes

- Problème pour initialiser un registre pointeur avec une adresse absolue donnée par une étiquette :

```
MOV r1, #MonEtiquette @ Marche ?  
LDR r0, [r1]
```

- En général l'adresse n'est pas une valeur immédiate de type `#<immed_8r>`

# Accès mémoire et LDR

- On peut quand même accéder à la variable si elle n'est pas "trop loin" en utilisant le registre pc comme adresse de départ :

```
.WORD 0x89ABCDEF
```

```
DebutCode :
```

```
ADD r3, r3, #1 @ du code entre .word et ldr
```

```
SUB r4, r4, #1 @ du code
```

```
LDR r0, [pc, #-(8+12)]
```

- Le registre pc est toujours 2 instructions "en avant" donc décalé de +8 par rapport à l'instruction en cours.

# Accès mémoire et LDR

- Cette solution en **adressage relatif** fonctionne mais n'est pas pratique : il faut compter les éléments en mémoire entre la donnée et l'instruction load.
- Le programme d'assemblage peut automatiser cette tâche :

```
MaVar:          .WORD    0x89ABCDEF
```

```
DebutCode:
```

```
    ADD r3, r3, #1
```

```
    SUB r4, r4, #1
```

```
    LDR r0, MaVar
```

# Accès mémoire et LDR

```
LDR r0, MaVar @ Charge la valeur
```

- Il s'agit ici d'une **pseudo-instruction**
- Le programme d'assemblage transforme cette ligne du code source assembleur en une instruction réelle différente ou plus complexe...
- En réalité on aura l'instruction :

```
LDR r0, [pc, #-24]
```

# Accès mémoire et LDR

- Le programme d'assemblage nous assiste en prenant en charge la tâche ingrate de calculer des adresses relatives
- Attention il faut quand même comprendre ce qui se passe...

```
MaVar:      .WORD    0x89ABCDEF  
           .FILL    1050,4
```

```
DebutCode:
```

```
    LDR r0, MaVar    @ Ne marche pas !  
                    -> dépasse <immed_12>
```

# Mémoire, LDR et constantes

- Une autre utilisation de LDR très utile correspond également à une pseudo-instruction
- Permet (enfin !) de charger des valeurs constantes arbitraires dans un registre

```
LDR r0 ,=0x21
```

```
LDR r0 ,=0xAE274F21
```

# Mémoire, LDR et constantes

- Si valeur indiquée compatible avec <immed\_8r>

LDR r0 , =0x21      →      MOV r0 , #0x21

- Sinon

LDR r0 , =0xAE274F21



LDR r0 , [pc , #0x???

Déplacement relatif

...

... @ Fin des instructions

.WORD 0xAE274F21 ←

# Mémoire, LDR et constantes

- Avec les pseudo-instructions le programme d'assemblage ne se contente pas uniquement d'une transformation syntaxique
- Pour des séquences de code longues (plus de 1000 instructions) il est nécessaire de prévoir des emplacements mémoire réservés pour stocker ces constantes
- C'est la directive `.LDRG` qui permet de le faire
- Pour simplifier, la mini-librairie du kit propose un mot clé `POOL` qui est utilisable au milieu du code (à n'utiliser qu'en cas de problème)

# Mémoire, STR

- STR reconnaît aussi un format type pseudo-instruction qui permet d'écrire directement une valeur dans un emplacement mémoire indiqué par une étiquette

```
MaVar:      .WORD  0
```

```
DebutCode:
```

```
    LDR r0, =0x76543210
```

```
    STR r0, MaVar    @ ro -> MaVar
```

```
    . . .
```

- Mêmes contraintes que `LDR r0, MaVar`

# Mémoire, contraintes

- Pour accéder à des mots il est impératif d'utiliser des adresses multiples de 4
- Ceci est lié à l'accès par bus 32 bits : un mot non **aligné** serait à cheval sur 2 accès mémoire
- Les demi-mots nécessitent des adresses paires
- Les octets peuvent être accédés sans contrainte d'alignement d'adresse

# Mémoire, contraintes

- Lors d'une réservation de mémoire on peut désaligner la succession des emplacements quand on utilise des demi-mots ou des octets
- La directive `.ALIGN` oblige l'assembleur à compléter avec des octets (inutilisés) pour retrouver une adresse multiple de 4

```
Mes3Chars: .BYTE 'a', 'b', 'c'  
.ALIGN
```

```
MonEntier: .WORD 0xC00FC00F
```